

ランダムウォーク, 電気回路, そして熱伝導方程式

2021.11.15 服部久美子 講義ノート 1121 改訂版

ランダムウォークは基本的な確率モデルで, 高校の確率論の問題で見たことがあるかもしれません. ランダムウォークと電気回路は密接な関係にあり, さらに熱の伝導とも関係しています. この不思議な関係をできるだけ易しい説明で見て行きましょう.

0. ランダムウォーク

ランダムウォークとはグラフ (離散化した空間) 上で, 1 歩ごとに隣の点に移っていく確率過程です. たとえば, 2次元ユークリッド空間 \mathbb{R}^2 を離散化したものは, 2次元の整数格子 $\mathbb{Z}^2 := \{(x_1, x_2) : x_1, x_2 \in \mathbb{Z}\}$ (x, y 座標がともに整数であるような点) です (図1).

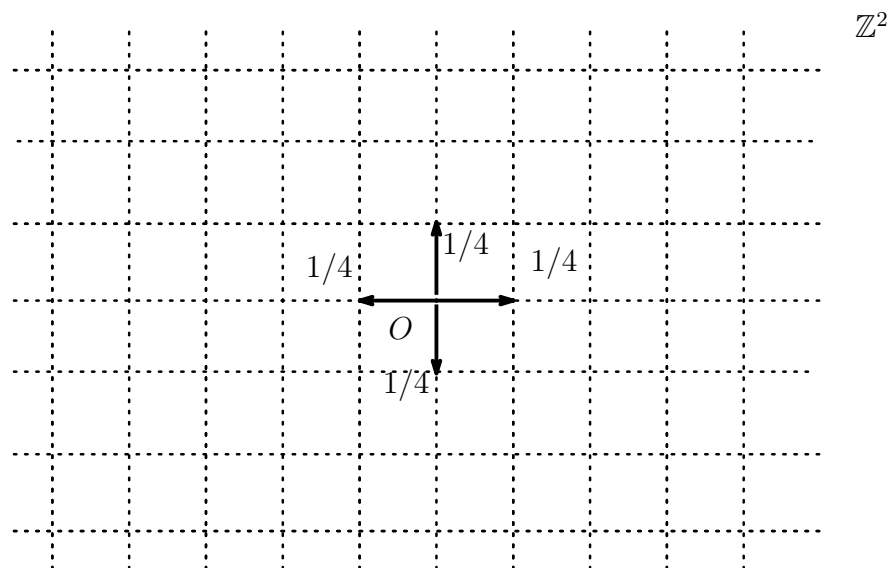


図 1: 2次元整数格子.

ランダムウォークに関する基本的な問題として次の3つがあげられます.

1. ランダムウォークはいつか必ず出発点に戻れるだろうか?
2. ランダムウォークが n 歩進んだとき, 出発点から平均的にどのくらい離れているだろうか?
3. ランダムウォークの歩幅を小さくしていった極限で, どのような運動になるだろうか?

このうち, 2は直接計算で求まります. 原点を出発点とするランダムウォークの, n 歩目の位置を $X(n)$ とし, 原点と $X(n)$ の間の直線距離を $|X(n)|$ と表しましょう. このとき, 直

接計算することにより（【考えてみよう】）

$$E[|X(n)|^2] = n$$

であることがわかります。（ E は平均値の意味。） これは空間の次元によりません。（2 乗を取っているのは計算しやすいから。）つまり，ランダムウォークはうろつきながら n 歩でやっとなら \sqrt{n} くらい遠くへ行きます。

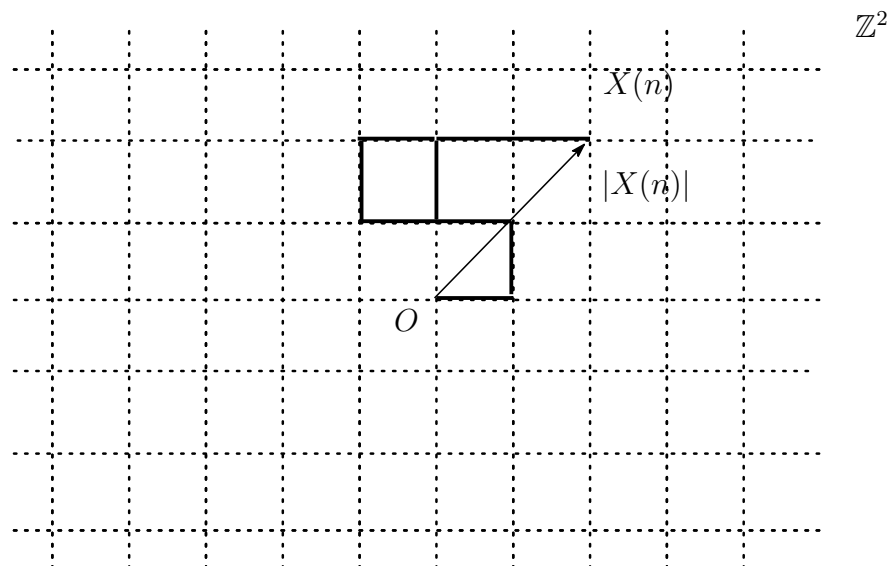


図 2: 出発点からの距離.

今日お話ししたいのは，1 と 3 です．1 は電気抵抗回路と，3 は熱拡散方程式と深い関係にあります。

1. 1次元の単純ランダムウォークと再帰性の定義

まず，イメージしやすい1次元の単純ランダムウォークから始めましょう。

1次元の単純ランダムウォークとは， \mathbb{Z} （整数点）上で，図のように1歩毎に隣の点のどちらかに等確率で移る確率過程です．以下，単純ランダムウォークを略してRWと書きます。

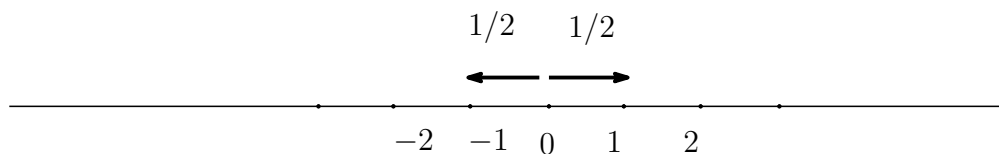


図 3: \mathbb{Z} 上の単純ランダムウォーク.

「原点 O から出発した RW がいつか再び O に戻ってくる確率はどれだけか？」という問題を考えましょう。初めて O に戻るまでの歩数を N とします。

$$P[N = 1] = 0. \quad (\text{1 歩目は必ず } 1 \text{ か } -1 \text{ だから})$$

$$P[N = 2] = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{2}.$$

$$P[N = 3] = 0.$$

$$P[N = 2n + 1] = 0, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$P[N = 4] = \left(\frac{1}{2}\right)^4 \times 2. \quad (\text{初めて戻るのだから右または左に続けて 2 歩})$$

$$P[N = 6] = \left(\frac{1}{2}\right)^6 \times 4.$$

いつかは O に戻る確率は ($N < \infty$ は N が有限な値をとるという意味)

$$P[N < \infty] \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{n=1}^{\infty} P[N = n].$$

$1 - P[N < \infty]$ は O に戻らずに無限に歩きつづける確率を意味します。

定義

RW が再帰 (recurrent) であるとは、いつかは必ず出発点に戻る事。すなわち、

$$P[N < \infty] = 1.$$

そうでないとき、すなわち、

$$P[N < \infty] < 1 \quad (\text{1 より真に小})$$

のとき、非再帰 (transient) という。

2. ランダムウォークの遷移確率行列

ここから、一般の連結グラフ $G = (V, E)$ で話を進めます。グラフ (graph) は点 (site, vertex) の集合 V と辺 (edge) の集合 E でできています。

V を (有限個または可算無限個の) 点の集合、 E を辺の集合、すなわち、 E の要素は順序のない点のペア (x, y) , $x, y \in V$, $x \neq y$, (「順序のない」とは (x, y) と (y, x) は同じものとみなすということ) からなる集合とします。以下、連結なグラフのみ考えます。グラフが連結 (connected) であるとは、任意の $x, y \in V$ に対して、 $(x, x_1), (x_1, x_2), \dots, (x_n, y)$ のような E の要素の列が存在すること、すなわち辺をたどって x から y まで行けることです。

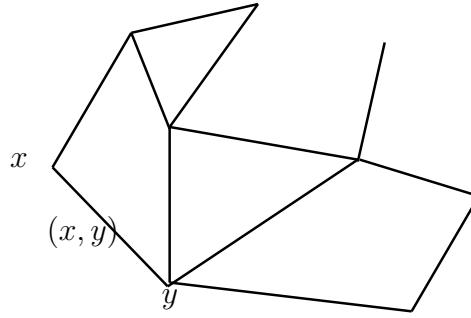


図 4: 連結有限グラフの例.

一般のグラフ $G = (V, E)$ 上の (単純) ランダムウォーク (random walk) (以下 RW と略す) を次のように定義します. $X(0), X(1), X(2), \dots$ をランダムウォークの各歩での位置を表す確率変数列とします.

まず, RW の遷移確率を次のように定義します.

$$P[X(i+1) = y \mid X(i) = x] = \begin{cases} \frac{1}{\deg x}, & (x, y) \in E \\ 0, & (x, y) \notin E. \end{cases}$$

ここで, $\deg x$ (degree of x , 点 x の次数) は点 x から出る辺の本数とします.

左辺は条件付確率で, 「 i 歩目で x にいるとき, 次の $i+1$ 歩目で y にいる確率」を表します. 右辺は x と直接辺で結ばれた点には等確率で移り, それ以外には移らないことを意味しています. その場にとどまることもありません. こう定義すると,

$$\sum_{y \in V} P[X(i+1) = y \mid X(i) = x] = 1$$

をみます.

例 1次元の整数格子 \mathbb{Z} を, 点の集合 $V = \mathbb{Z}$, 辺の集合 $E = \{(n, n+1) : n \in \mathbb{Z}\}$ というグラフとしてみると各 x に対して, $\deg x = 2$. 一般に, \mathbb{Z}^d を $V = \mathbb{Z}^d$, $E = \{(x, y) : |x-y| = 1\}$ というグラフ (V, E) としてみると, 各 x に対して, $\deg x = 2d$ ですから,

$$P[X(i+1) = y \mid X(i) = x] = \begin{cases} \frac{1}{2d}, & (x, y) \in E \\ 0, & (x, y) \notin E. \end{cases}$$

(例ここまで)

また, 一般のグラフに戻りましょう. まず, RW の出発点を決めます. V の 1 点を任意に選んでそれを出発点とし, 原点 O とよぶことにします. すなわち,

$$P[X(0) = O] = 1$$

とします。以下、遷移確率を

$$P_{xy} := P[X(i+1) = y \mid X(i) = x]$$

と表します。これは i によらないことに注意してください。定義から

$$\sum_{y \in V} P_{xy} = 1$$

が成り立ちます。

$$\mathbb{P} = (P_{xy})_{x,y \in V}$$

を遷移確率行列 (transition matrix) といいます。

$$P_{xy}^n := P[X(i+n) = y \mid X(i) = x]$$

と書くと (n 歩で x から y へ行く確率), 例えば

$$P_{xy}^2 = \sum_{z \in V} P_{xz} P_{zy} = \mathbb{P}_{xy}^2$$

のように遷移確率行列で表されます。

$$P_{xy}^n = \sum_{z_1, \dots, z_{n-1} \in V} P_{xz_1} P_{z_1 z_2} \cdots P_{z_{n-1} y} = \mathbb{P}_{xy}^n$$

和の中で0でない項はそれぞれ $(x, z_1, z_2, \dots, z_{n-1}, y)$ という x から y へ E の辺をたどって行く道に対応する確率を表しています。

集合 $A \subset V$ に対する到達時刻 (hitting time) T_A, T_A^+ を次のように定義します。(歩数を時刻と考えることも多いので到達「時刻」とよばれます。)

初めて A に到達する時刻 (とりあえず, \inf は最小値と思ってください)

$$T_A := \inf\{i \geq 0 : X(i) \in A\},$$

時刻1以降で (出発点は含めない), 初めて A に到達する時刻

$$T_A^+ := \inf\{i > 0 : X(i) \in A\}.$$

ここで,

$$\{i \geq 0 : X(i) \in A\}, \{i > 0 : X(i) \in A\} = \emptyset$$

の場合は, (いつまでたっても A に到達しない!) \inf は $+\infty$ とします。(\inf は $+\infty$ を値として取れる) 特に, A が1点集合 $\{x\}$ のときは, T_x, T_x^+ のように書きます。

この記号を用いると, 1ページ目で原点から出発した \mathbb{Z} 上のランダムウォークに対して定義した N は T_0^+ と表され, 次のように書けます。

$$P[T_O^+ < +\infty] = 1 \iff \text{再帰 (recurrent)}$$

$$P[T_O^+ = +\infty] > 0 \iff \text{非再帰 (transient)}$$

さて、 \mathbb{Z}^d 上の単純 RW に関しては次のことが知られています。

$d = 1, 2$ ならば再帰。
 $d \geq 3$ ならば非再帰。

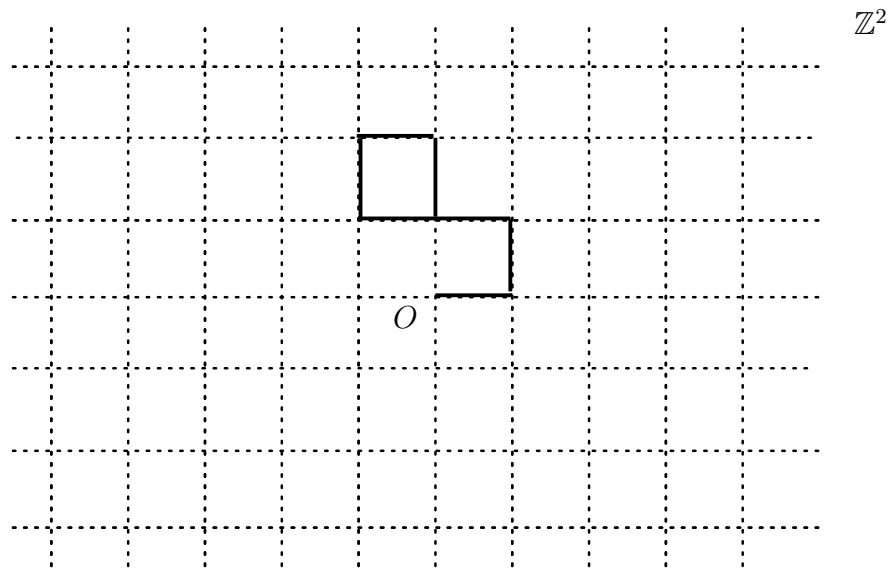


図 5: \mathbb{Z}^2 上の RW の最初の数歩.

この結果が意味することを考えてみましょう。

3次元のとき、 O に再び戻る確率は約0.34であることがわかっています。4次元だとたった0.19です。

解釈：3次元以上の空間は、直線、平面より広がりが大きいのので、いったん遠くまで行ってしまうと帰って来にくい。

☆ RW は酔っ払いがでたらめに歩く様子にたとえて「酔歩」と訳されることがあります。酔っ払いのいる地面は2次元なのでいつかは必ず家に帰れます。でも、「有限時間内に」というだけですから、 $T_O^+ = 100,000$ かもしれないし、 $T_O^+ = 10^{20}$ かもしれません。実際、期待値を計算すると $E[T_O^+] = \infty$ です。

宇宙空間で迷子になったら、たとえ寿命が無限に長くても帰れる確率はたった 0.34 です。

3. ランダムウォークの脱出確率と再帰性判定定理

(V, E) は連結有限グラフ, $O \in V$ (O は任意に選んで固定), $A \subset V, O \notin A$ として前節で定義した次の到達時刻を考えます。

$$T_A := \inf\{i \geq 0 : X(i) \in A\},$$

$$T_O^+ := \inf\{i > 0 : X(i) = O\}.$$

$P^O[T_A < T_O^+]$ を RW の脱出確率とよびます。(出発点 O に戻る前に, 集合 A を訪問する確率.)

★ 連結有限グラフでは

$$P[T_A < \infty] = P[T_O^+ < \infty] = 1$$

です。いいかえると, 出発点にいつまでたっても戻らない確率, 集合 A をいつまでたっても訪問しない確率は共に 0 です。(証明は【考えてみよう】)

このことから, $(T_A \neq T_O^+)$ なので

$$P[T_O^+ < T_A] = 1 - P[T_A < T_O^+]$$

がわかります。

以下, 2次元の整数格子 $V = \mathbb{Z}^2$ を例にとって考えます。先に述べたように隣り合った点のみ辺で結び, 辺の集合を E とします。これは連結無限グラフです。

以下の図6のように,

$$V_n := \mathbb{Z}^2 \cap [-n, n]^2, \quad (\text{一辺 } 2n \text{ の正方形内および周上の点})$$

$$E_n := \{\{x, y\} \in E : x, y \in V_n\},$$

$$\partial V_n := \{x \in V_n : \exists y \notin V_n \text{ such that } \{x, y\} \in E\}, \quad (V_n \text{ の境界})$$

図6で, ∂V_n は太線の正方形の周上の点です。このとき, 各 (V_n, E_n) は連結有限グラフで

$$V_1 \subset V_2 \subset V_3 \subset \cdots \rightarrow V.$$

$$E_1 \subset E_2 \subset E_3 \subset \cdots \rightarrow E.$$

です。

ここで, V_n からの脱出確率を考えると, 次の判定定理が導かれます。

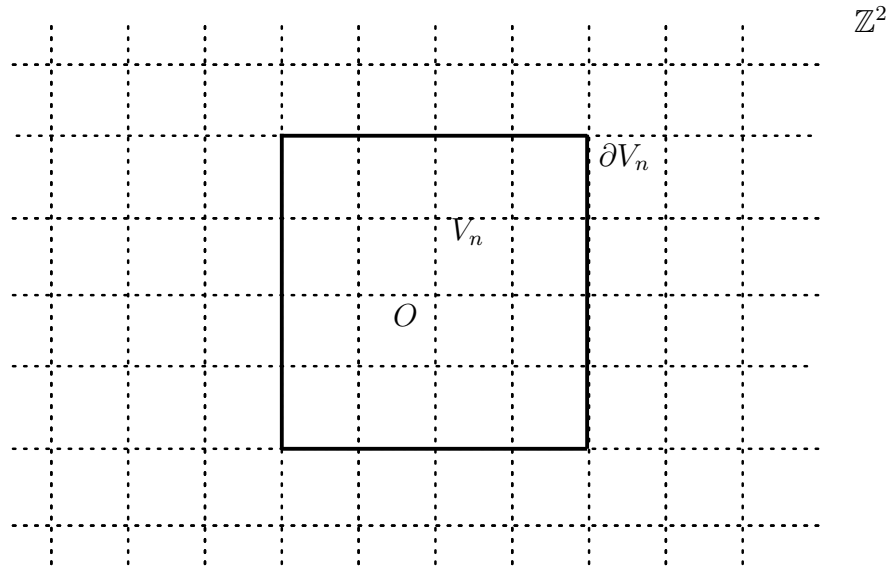


図 6: V_n と その境界 ∂V_n .

定理 1 (再帰性の判定定理)

再帰 $\iff \lim_{n \rightarrow \infty} P[T_{\partial V_n} < T_O^+] = 0$

証明

$$\begin{aligned}
 P[T_O^+ < +\infty] &= P[T_O^+ < +\infty, \text{ どれかの } n \in \mathbb{N} \text{ に対して } T_{\partial V_n} < +\infty] \\
 &= P\left[\bigcup_{n=1}^{\infty} \{T_O^+ < T_{\partial V_n} < +\infty\}\right] \quad (\text{どのくらい遠くまで行ってから戻るか}) \\
 &= \lim_{n \rightarrow \infty} P[T_O^+ < T_{\partial V_n} < +\infty] \quad (\text{確率の単調連続性}) \\
 &= \lim_{n \rightarrow \infty} P[T_O^+ < T_{\partial V_n}] \quad (n \text{ を固定するごとに有限グラフで考えているのと同じ}) \\
 &= \lim_{n \rightarrow \infty} (1 - P[T_O^+ > T_{\partial V_n}]) \\
 &= 1 - \lim_{n \rightarrow \infty} P[T_O^+ > T_{\partial V_n}]
 \end{aligned}$$

□

確率の単調連続性 (確率の基本性質)

$A_1 \subset A_2 \subset A_3 \subset \dots$ に対して,

$$P\left[\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\right] = \lim_{n \rightarrow \infty} P[A_n]$$

が成り立つ.

4. 脱出確率の満たす方程式

定理 1 は任意の無限連結グラフ (V, E) と

$$V_1 \subset V_2 \subset V_3 \subset \cdots \rightarrow V.$$

$$E_1 \subset E_2 \subset E_3 \subset \cdots \rightarrow E.$$

をみたす有限連結部分グラフに対して成り立ちます. あとで \mathbb{Z}^d 以外のグラフに適用する予定があるので, しばらく一般のグラフの話をしていきます.

$A \subset V$, 出発点は任意に取って固定した点 $O \notin A$ として, 脱出確率の満たす方程式を導きます. まず, いくつかの量を定義します.

$x \in V$ に対して,

$$p(x) := P^x[T_A < T_O].$$

ここで, P^x は x から出発した RW に関する確率を表します. すなわち, $p(x)$ は x から出発して O より前に A に到達する確率です. 出発点が O なので, もちろん

$$p(O) := P^O[T_A < T_O] = 0.$$

ここで考えているのは T_O であって, T_O^+ ではないことに注意. 定義は

$$T_O = \inf\{i \geq 0 : X(i) = O\} = 0$$

でした.

$a \in A$ ならば, 0 歩目で A 内にいるので,

$$p(a) := P^a[T_A < T_O] = 1.$$

「一歩進んで考える」

x にいる RW が一歩進むと (辺で結ばれた) 隣の点のどれかに移ります. (「一歩進んで考える!」) このことから, $x \notin A \cup \{O\}$ のとき,

$$p(x) = \sum_{y \in V} P_{xy} P^y[T_A < T_O] = \sum_{y \in V'} P_{xy} p(y).$$

P_{xy} は第 2 節で定義した遷移確率で x, y が直接辺で結ばれていれば $1/\deg x$ ($\deg x$ は x から出る辺の数), 結ばれていなければ 0 です.

$$p(x) = \sum_{y \in V} P_{xy} p(y).$$

これを命題としてまとめましょう.

命題 2

(1) $x \notin A \cup \{O\}$ ならば,

$$p(x) = \sum_{y \in V} P_{xy} p(y).$$

$$p(a) := P^a[T_A < T_O] = 1, \quad (a \in A).$$

$$p(O) := P^O[T_A < T_O] = 0.$$

(2) 脱出確率は

$$P^O[T_A < T_O^+] = \sum_{y \in V} P_{Oy} p(y).$$

と表せる.

(1) の解 $\{p(x)\}, x \in V$ はただ一組存在します. ←これが大事!(証明は【考えてみよう】.)
ちなみに, (1) を少し式変形すると

$$\sum_{y \in V'} P_{xy} (p(y) - p(x)) = 0.$$

$$p(O) = 0, \quad p(a) = 1, \quad a \in A.$$

この差分方程式は, $D \subset \mathbb{R}^n$ (開集合) として,

$$\Delta f(x) = 0, \quad (x \in D),$$

$$f(x) = g(x), \quad (x \in \partial D). \quad (\text{境界条件})$$

の離散版です. (【考えてみよう】上の偏微分方程式の解は, 存在してもただ一つ.)

この式は, 領域 D 内には電荷はなく, D の境界上の電位 $g(x)$ が与えられているときの, D 内部における電位 $f(x)$ を表す式です.

実際, このあと, 離散化された空間 (電気抵抗網) の上での電位とランダムウォークの確率を関係づけていきます.

5. 有限グラフ上の電気回路

有限連結グラフ (V, E) の各辺に抵抗をのせて電気回路を作ります。
 $\{c_{xy}\}, (x, y \in V)$ を次を満たす数とします。

$$c_{xy} = c_{yx} > 0, \quad (x, y) \in E,$$

$$c_{xy} = 0, \quad (x, y) \notin E,$$

各辺 $E = \{x, y\}$ に抵抗 $r_{xy} = c_{xy}^{-1}$ をのせた回路を考えます (c_{xy} はコンダクタンス.)

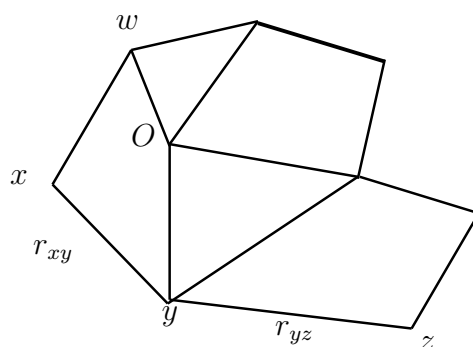


図 7: 有限連結グラフを抵抗回路とみなす

任意に一点を選び O とする. $A \subset V, O \notin A$ とし, O を接地し, A を電池につないで 1V の電圧をかけます.

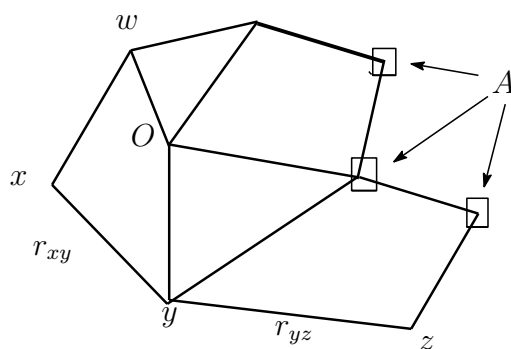


図 8: O を接地, A に電圧をかける

各点 $x \in V$ の電位を v_x と表すと, $v_O = 0$, 各 $a \in A$ に対して $v_a = 1$. また, $(x, y) \in E$ に対して, x から y に流れる電流を i_{xy} とします. $i_{yx} = -i_{xy}$ に注意.

オームの法則

$(x, y) \in E$ に対して,

$$v_x - v_y = r_{xy} i_{xy}.$$

キルヒホッフの法則

$x \notin A \cup \{O\}$ に対して,

$$\sum_{y \in V} i_{xy} = 0.$$

$r_{xy} = c_{xy}^{-1}$ より, オームの法則は

$$c_{xy}(v_x - v_y) = i_{xy}.$$

と式変形できて, さらにキルヒホッフの法則より,

$$\sum_{y \in V} c_{xy}(v_x - v_y) = \sum_{y \in V} i_{xy} = 0.$$

$$\left(\sum_{y \in V} c_{xy}\right)v_x - \sum_{y \in V} c_{xy}v_y = 0.$$

$c_x := \sum_{y \in V} c_{xy}$ とおくと,

$$v_x = \frac{1}{c_x} \sum_{y \in V} c_{xy}v_y.$$

ここまでのことをまとめておきましょう.

命題 3

有限グラフ (V, E) の各辺にコンダクタンス $0 < c_{xy} < \infty$ をのせてできる電気回路に対して, 一点 O を接地 (電位 0), $A \subset V$ に 1 ボルトの電圧をかける. (ただし, $O \notin A$) このとき, 各点の電位 $\{v_x\}$, $x \in V$ は次の関係式を満たす.

$$v_x = \sum_{y \in V} \frac{c_{xy}}{c_x} v_y, \quad x \notin A \cup \{O\}.$$

$$v_O = 0, \quad v_a = 1, \quad (a \in A).$$

ここで, $c_{xy}/c_x = P_{xy}$ とおくと, $(\sum_{y \in V} c_{xy}/c_x = 1$ なので遷移確率とみなせる.)

$$v_x = \sum_{y \in V} P_{xy} v_y, \quad (x \notin A \cup \{O\}).$$

$$v_O = 0, \quad v_a = 1, \quad (a \in A).$$

実際, $(x, y) \in E$ に対して, $c_{xy} = 1$ とすれば, $c_x = \deg x$ であり, $c_{xy}/c_x = P_{xy}$ は単純ランダムウォークの推移確率です.

これは, 命題 2(1) の $p(x)$ に関する方程式

$$p(x) = \sum_{y \in V'} P_{xy} p(y), \quad (x \notin A \cup \{O\}).$$

$$p(a) := P^a[T_A < T_O] = 1, \quad (a \in A).$$

$$p(O) := P^O[T_A < T_O] = 0.$$

と全く同じ形の式になります. ということは, 解も同じということになります. (命題 2 のすぐあとの, 解は一つしかないというコメント参照.)

さらに, 定義から

$$p(x) = P^x[T_A < T_O]$$

でした.

まとめると, 確率が, 電気回路の電位で表せて

命題 4

グラフ (V, E) 上の単純ランダムウォークと, グラフの各辺に抵抗 1 をのせた電気回路を考える. 電気回路は O を接地 (電位 0), $A \subset V$ に 1 ボルトの電圧をかける. (ただし, $O \notin A$) このとき, 各点の電位を v_x とすると,

$$v_x = P^x[T_A < T_O].$$

6. 有効抵抗

$O \in V, A \subset V, O \notin A, v_O = 0, v_a = 1, a \in A$

この回路に A から流入する総電流は

$$i_A := \sum_{a \in A} \sum_{y \in V} i_{ay}.$$

O から流出する総電流は

$$i_O := \sum_{y \in V} i_{yO}.$$

電流は保存しますから（回路に入ってくる電流と出て行く電流は等しい）

$$i_O = i_A.$$

O と A の間の有効抵抗 $R(O, A)$ を

$$R(O, A) := i_O^{-1}$$

で定義します. $(R = \frac{V}{I})$

命題 5

$$P^O[T_A < T_O^+] = \frac{1}{c_O R(O, A)}.$$

ここで, $c_O = \deg O$.

証明

$$\begin{aligned} R(O, A)^{-1} &= i_O \quad (\text{定義}) \\ &= \sum_{x \in V} i_{xO} \quad (O \text{ から流出する電流}) \\ &= \sum_{x \in V} C_{Ox}(v_x - v_O) \quad (\text{オームの法則と } c_{xO} = c_{Ox}) \\ &= \sum_{x \in V} C_{Ox}v_x \quad (v_O = 0) \\ &= c_O \sum_{x \in V} P_{Ox}v_x \quad (c_{xy} = c_x P_{xy}) \\ &= c_O \sum_{x \in V} P_{Ox}P^x[T_A < T_O] \quad (\text{命題 4}) \\ &= c_O P^O[T_A < T_O^+] \quad (\text{命題 2(2)}) \end{aligned}$$

命題 5 と定理 1 ($A = \partial V_n$) を合わせると次の命題になります.

命題 6

RW が再帰 $\iff \lim_{n \rightarrow \infty} R(O, \partial V_n) = +\infty$.

ランダムウォークの再帰性の話が，有効抵抗の話になりました。

ここで，有効抵抗の収束，発散を判定するのに便利な定理を紹介します。

定理 7 (レイリーの単調性定理)

有限グラフ (V, E) 上の電気回路を 2 つ考える．一つはコンダクタンス $\{c_{xy}\}$ ，もう一つは $\{c'_{xy}\}$ とする．このとき，各 $\{x, y\} \in E$ に対して，

$$1/c_{xy} \leq 1/c'_{xy}$$

ならば，

$$R(O, A) \leq R'(O, A)$$

である。

系 8

(1) ショート則

電気回路のいくつかの点をショートさせると (ショートさせた点の間の抵抗は 0) 有効抵抗は減少する。

(2) カット則

電気回路のいくつかの辺を切ると (切ると抵抗 ∞)，有効抵抗は増加する。

7. 例

1. 2次元整数格子 \mathbb{Z}^2

各 n に対して， ∂V_n をショートさせる。

それぞれの ∂V_i を 1 点とみなすことになるから，図 10 のような抵抗網と同じになる。(C はコンダクタンス，すなわち。C = 4 の部分は 4 本の抵抗が並列に接続されているのと同じこと。)

このグラフの有効抵抗 $R'(O, \partial V_n)$ は，(ショートするとは一部を抵抗 0 にすることだから)， $R'(O, \partial V_n) < R(O, \partial V_n)$ で

$$R'(O, \partial V_n) = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{1}{8k+4} \rightarrow \infty \quad (n \rightarrow \infty).$$

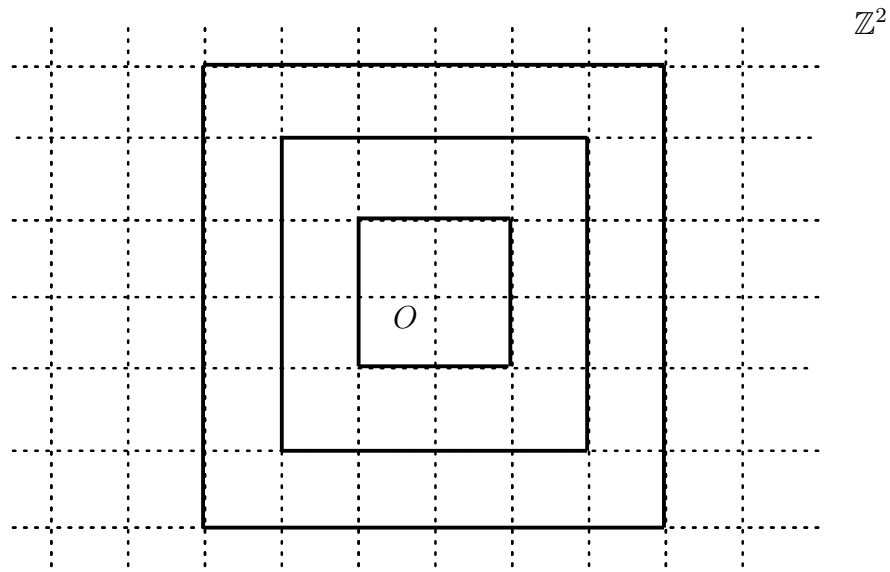


図 9: $V_1 \subset V_2 \subset V_3 \dots$

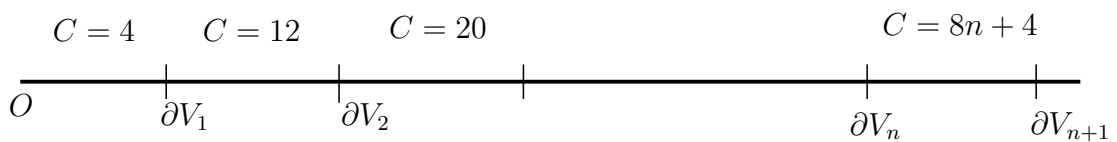


図 10: ショートさせた回路.

ショート側より，有効抵抗 $R(O, \partial V_n)$ は，

$$R(O, \partial V_n) \geq R'(O, \partial V_n) \rightarrow \infty \quad (n \rightarrow \infty).$$

より， \mathbb{Z}^2 上のランダムウォークが再帰であることがわかります．

2. シェルピンスキー・カーペット (フラクタルグラフの例)

シェルピンスキー・カーペットは， F_0 を図 11 のように 8 個積んで F_1 を作り， F_1 を 8 個積んで F_2 を作り，この操作を無限に繰り返してできるフラクタルグラフです． \mathbb{Z}^2 のように一様ではなく，遠くに行くほど大きい穴が開いています．

\mathbb{Z}^2 から辺をカットして作られているから，カット側より有効抵抗は大きくなり，再帰です．

3. シェルピンスキー・ガasket (フラクタルグラフの例)

シェルピンスキー・ガasket は 3 角形を積み上げて作ります．やはり，遠くへ行くほど大きい穴が開いています．

この場合もランダムウォークは再帰であることがわかっています．

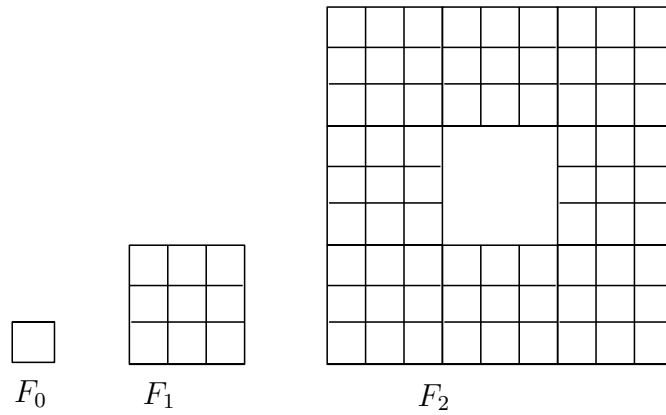


図 11: シェルピンスキー・カーペット・グラフ.

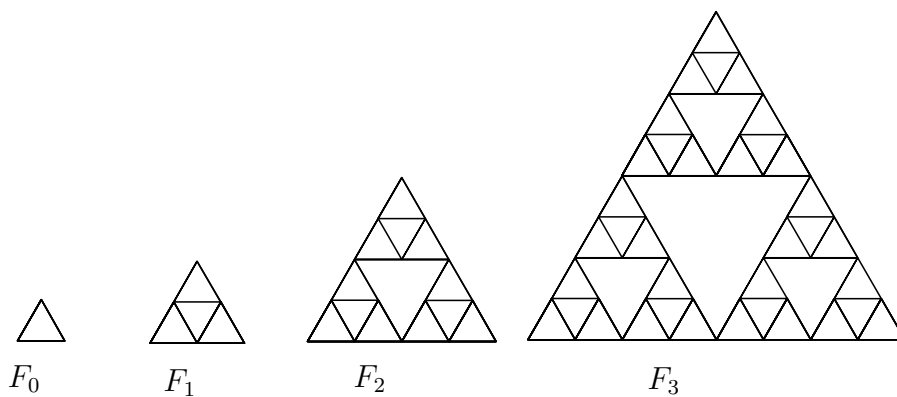


図 12: シェルピンスキー・ガスケット・グラフ.

4. 3次元シェルピンスキー・ガスケット (フラクタルグラフの例) 別添の図参照

4面体を組合せて作るので3次元空間でないと作れない. 再帰だろうか非再帰だろうか?

5. 3次元整数格子の非再帰性 別添のコピー参照

3次元整数格子に埋め込めるツリー状のグラフで, 大きくしていくとき有効抵抗が有限になるものを作れる!

もっと知りたい人のための参考文献

『確率論』 熊谷隆著 共立出版

『ランダムウォークとくりこみ群』 服部哲弥著 共立出版

8. ランダムウォークの連続極限ーブラウン運動

ここでは \mathbb{Z}^d 上のランダムウォークの連続極限とは何かを説明します. \mathbb{Z}^d のかわりに一辺の長さを a 倍したグラフ $(a\mathbb{Z})^d$ 上のランダムウォークを考え, $a \rightarrow 0$ でどのような確率過程 (確率的に決まる運動) になるかを調べます. 離散的な空間が連続な空間に近づくと, ランダムウォークの連続極限とよびます.

\mathbb{Z}^d 上のランダムウォークが時刻 $1, 2, 3, \dots$ で次々隣の点に移っていくとします. 一辺の長さを短くするときに, 相変わらず時刻 $1, 2, 3, \dots$ で次々隣の点に移るとしたのでは, ウォークはだんだん遅くなり, $a \rightarrow 0$ の極限で出発点で停止してしまいます. そこで適切な加速 (隣に移る時間間隔を短くすること) が必要になります.

\mathbb{Z}^d 上のランダムウォークは適切に加速しながら, 連続極限をとると, \mathbb{R}^d 上のブラウン運動になります.

$a = 1/2^n$ として $n \rightarrow \infty$ の極限を考えることにしましょう. このとき, 隣に移るまでの時間間隔を $(1/2^n)^2$ とすると, ランダムウォークは連続な軌跡をもつブラウン運動に収束します. このとき加速のし方はすべての次元 d に共通です. これ以外の時間間隔, 例えば, $1/2^n$ にすると, 原点にとどまったまま動かなくなり, $(1/2^n)^3$ にすると一瞬で遠くに跳んでいって軌跡が不連続になります. $(1/2^n)^2$ だけが, 極限で自明でない連続な確率過程をあたえます.

ブラウン運動の振舞いは厳密にわかっています.

原点から出発した \mathbb{R}^d 上のブラウン運動が時刻 t で $A \subset \mathbb{R}^d$ にいる確率は

$$P(t, A) = \int_A \frac{1}{(2\pi t)^{d/2}} \exp\left(-\frac{|x|^2}{2t}\right) dx_1 \cdots dx_d, \quad (*)$$

$$|x| = (x_1^2 + x_2^2 + \cdots + x_d^2)^{1/2}.$$

★ ここに現れる $(1/2^n)^2$ の「2乗」という指数はランダムウォークとブラウン運動を特徴づける指数で, 逆数を $\nu = 1/2$ とおくと, 原点出発のランダムウォークの n 歩目の位置と原点との直線距離を $|X(n)|$ は

$$E[|X(n)|^2] = (n^\nu)^2$$

すなわち, $|X(n)|$ は平均的に \sqrt{n} くらいまで遠くに行けます.

また, ブラウン運動の軌跡のハウスドルフ次元 (フラクタル次元) は, 確率1で2, すなわち $1/\nu$ です.

フラクタルの場合も ν の値は異なりますが, 同様のことが成り立ちます. (同じ指数が上に述べた3つの場面に現れる.)

9. ブラウン運動と偏微分方程式

[1] 熱方程式

$f(x)$ を時刻 0 における温度分布, $u(t, x)$ を時刻 t , 位置 $x \in \mathbb{R}^d$ における温度分布とすると, 熱拡散方程式は次のように表される. (ラプラシアンの前に $1/2$ がついているのは確率論の慣習.)

$$\frac{\partial}{\partial t} u(t, x) = \frac{1}{2} \Delta u, \quad t > 0, \quad x \in \mathbb{R}^d,$$
$$u(0, x) = f(x).$$

x から出発したブラウン運動の時刻 t での位置を $B(t)$ とすると, 解は

$$u(t, x) = E^x[f(B(t))] = \int_{\mathbb{R}^d} p(t, y - x) f(y) dy$$

で与えられる. ここで, E^x は x 出発のブラウン運動に関する期待値を表す.

$$p(t, x) = \frac{1}{(2\pi t)^{d/2}} e^{-|x|^2/2t}$$

は熱拡散方程式の基本解であり, ブラウン運動のことばで言うと, 原点出発のブラウン運動の時刻 t での位置の確率分布密度 (式 (*) の被積分関数) である.

この右辺を

$$\int_{\mathbb{R}^d} p(t, y - x) f(y) dy = \int_{\mathbb{R}^d} p(t, x - y) f(y) dy$$

と書き直すと, 時刻 0 で密度 $f(y)$ で各点 y に分布していたブラウン粒子 (熱の粒子) のうち時刻 t に x に到達するものを集めてきたというイメージでとらえることができる.

[2] 調和関数

D は有界な開集合とする.

$$\Delta v(x) = 0, \quad \text{in } D,$$

$$v(x) = g(x), \quad \text{on } \partial D.$$

この境界値問題の解は,

$$v(x) = E^x[g(B(\tau))].$$

ここで,

$$\tau = \inf\{t \geq 0 : B(t) \notin D\}.$$

τ はブラウン運動が初めて ∂D に到達する時刻である. $B(\tau)$ はブラウン運動が初めて到達した ∂D の点であり, $B(\tau) \in \partial D$.

調和関数の最大値原理

上の解 v は, (定数関数でなければ) ∂D 上の g の値の (重みつき) 平均として表せる. よって, 最大値は D の内部で取り得ない. ∂D 上とする.

特別講義 (11 / 15) レポート課題 (5点満点)

1. 【2～5点】

(全員) 講義で面白かった内容, 興味をもてなかった内容, わからなかった部分, 聞きながら考えたことなど. (今後の参考にさせていただきます. 改善のために非常にの参考になる意見には高得点が付きます.)

2. 【各2～4点】 次のなかから1問以上に答えよ.

- (1) 資料2ページ: $E[|X(n)|^2] = n$ を示せ. (ヒント: ベクトルで考えよ.)
- (2) 資料7ページ: 連結な有限グラフでは, A を空集合でない点の集合とするとき,

$$P[T_A < \infty] = P[T_O^+ < \infty] = 1$$

であることを示せ. 具体的なグラフを考えて示してもよい. (ヒント: 「一歩進んで考える」)

- (3) 資料10ページ: 差分方程式の解が存在する場合, ただ一つであることを示せ. (ヒント: $\{p(x)\}, \{q(x)\}$ を同じ境界条件を満たす解とするとき, $\{p(x) - q(x)\}$ の満たす方程式を考えよう.)
- (4) 資料10ページ: 偏微分方程式の解が存在する場合, ただ一つであることを示せ. (ヒント: 上と同じ.)
- (5) 資料16ページ: シェルピンスキーガスケツト・グラフで, 外側の正三角形の, 左下の頂点を O , 他の2頂点のなす集合を A とするとき, F_0, F_1, F_2 の各辺に抵抗1をのせたときの有効抵抗 $R(O, A)$ を求めよ. (図13) このとき, Star-triangle relation (図14)を用いてよい.
- (6) 追加資料: 3次元の整数格子の上のRWが非再帰であることを, 資料を参考にして, 同級生が分かるように丁寧に説明せよ.
- (7) 自分で問題を作って, それを解け.

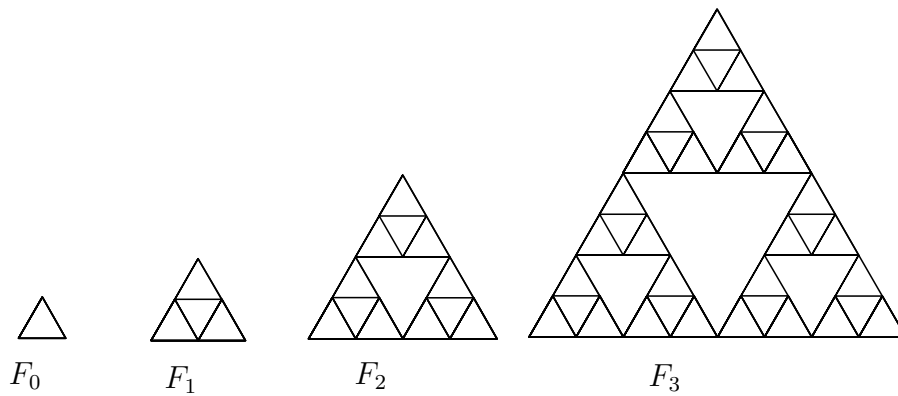


図 13: シェルピンスキー・ガスケット・グラフ.

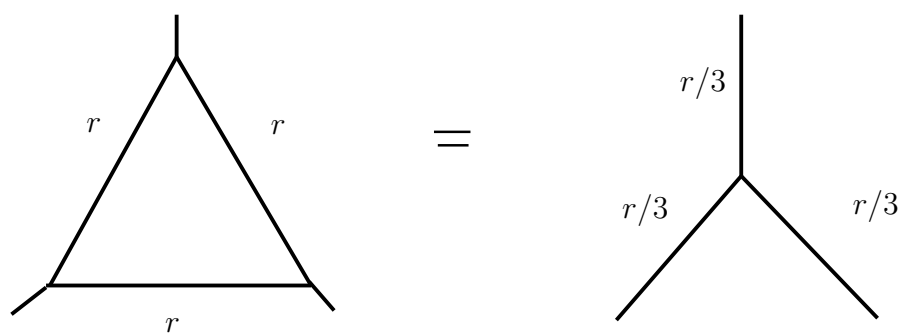


図 14: Star-triangle Relation.